

Servopohony vzduchotechnických klapek

GIB16...1

Rotační provedení, spojité ovládání, 24 V ~



Elektrické rotační servopohony, jmenovitý krouticí moment 35 Nm, napájecí napětí 24V~, spojity řídící signál 0...10V=, zpětnovazební výstupní signál pro indikaci polohy 0...10V=, pracovní rozsah mechanicky nastavitelný mezi 0...90°, zapojené připojovací kably o délce 0,9 m.

Různá provedení s nastavitelnou výchozí polohou, pracovním rozsahem a s nastavitelnými pomocnými spínači pro realizaci doplňkových funkcí.

Použití

Pro ovládání vzduchotechnických klapek v zařízeních s konstantním nebo proměnným množstvím vzduchu (VAV)

- při požadovaném jmenovitému krouticímu momentu 35 Nm, tj. pro plochu klapek až do 6 m² (závisí na velikosti tření)
- při použití regulátorů se spojitymi výstupními signály 0...10 V=

Funkce**Základní funkce**

Otáčivý pohyb

- Smysl otáčení (doleva nebo doprava) lze volit přepínačem.
- Po připojení vstupního signálu (> 0V) se servopohon natočí do polohy "90°". Po dobu, kdy je řídící signál konstantní, zůstává servopohon ve své současné poloze.
- Jakmile je řídící signál přerušen, ale napájecí napětí je stále připojeno, vrátí se servopohon do polohy "0°".
- Když je přerušeno napájecí napětí, zůstává servopohon ve své současné poloze, ale krouticí moment je snížen.
- Mechanická: Úhel natočení klapky je zobrazován zřetelným indikátorem polohy umístěným na objímce osy klapky.
- Elektronická: Servopohon vytváří výstupní napětí o velikosti 0...10V=, které je úměrné úhlu otočení 0°...90°.

Indikace polohy

Pro ruční nastavení servopohonu nebo vzduchotechnických klapek musí být převodový mechanismus uvolněn stisknutím tlačítka „PUSH“. Viz „Nastavovací a provozní prvky“ v kapitole „Mechanické řešení“.

Ruční ovládání

Úhel natočení objímky osy klapky lze nastavit v rozmezí 0° až 90° s krokem 5°.

Mechanické omezení úhlu otáčení

-
- Rozšířené funkce**
- Nastavitelný řídící signál (provozní funkce)
- Výchozí polohu a pracovní rozsah otáčivého pohybu (0...90°) lze nastavit dvěma potenciometry (Viz. "Technické řešení"). Servopohony vybavené touto funkcí mohou být použity pro tyto aplikace:

- Klapky s omezením úhlu otáčení, např. pracovní rozsah 0°...45° může být regulován s využitím celého rozsahu řídícího signálu 0...10 V.
- Pro stupňovitou regulaci více klapek pomocí společného řídícího signálu 0...10 V.
- V řídících systémech s řídícím signálem, který používá rozsah jiný než 0...10 V, např. 2...10 V.

Pomocné nastavitelné spínače

Pomocné spínače slouží pro doplňkové funkce. Spínací meze spínačů A a B (jedna pro každý přepínač) lze nezávisle nastavit v rozsahu 0°...90° s krokem 5°. Viz také „Technické řešení“, „Uvedení do provozu“ a „Schema servopohonu“.

Přehled typů

Napájecí napětí 24V ~				
Řídící signál	Standardní aplikace (Výchozí hodnota a pracovní rozsah nejsou nastavitelné)		Aplikace s nastavitelným řídícím signálem (Výchozí hodnota a pracovní rozsah)	
	Bez pomocných spínačů	S pomocným spínačem	Bez pomocných spínačů	S pomocným spínačem
0...10 V=	GIB161.1E	GIB166.1E	GIB163.1E	GIB164.1E

Dodávky

Vzhledem k různým možnostem při montáži servopohonu z hlediska délky osy klapky se osová objímka s indikátorem polohy a montážní součásti dodávají v nesmontovaném stavu.

Příslušenství

Pro převedení rotačního pohybu na lineární zdvih je určeno následující příslušenství:

- Lineární sada (montážní deska s externím ložiskem) **ASK71.1**
- Lineární sada (páka) **ASK71.3**
- Lineární sada (páka a montážní deska) **ASK71.4**

Připojovací kabely

Servopohon je dodáván se zapojenými připojovacími kably o délce 0,9 m.

Upozornění

Pomocné spínače a/nebo potenciometry pro nastavení výchozí hodnoty a pracovního rozsahu **nemohou být přidány dodatečně**. Věnujte proto pozornost správnému typovému určení servopohonu již při objednávce.

Kompatibilita

Tyto servopohony mohou být připojeny ke všem řídícím zařízením, které pracují s řídícím signálem 0...10 V a vyhovují všem závazným bezpečnostním předpisům a nařízením.

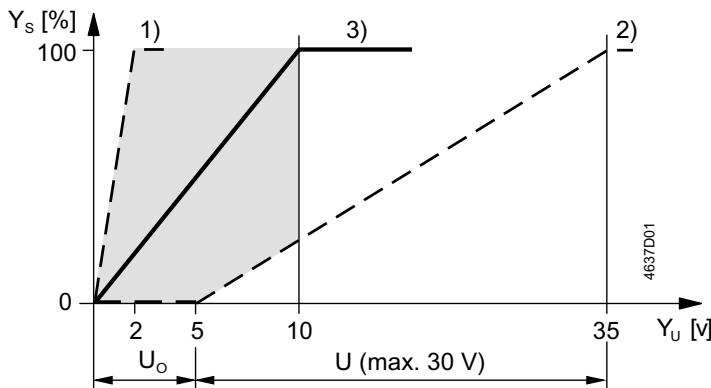
Technické řešení

Pohonný motor

Nastavitelná provozní funkce
(jen u vybraných typů servopohonů)

Bezkartáčový stejnosměrný motor umožňuje přesnou regulaci otáček, kontrolu krouticího momentu nutnou pro ochranu servopohonu i klapky a spolehlivou havarijní funkci.

Servopohon je ovládán spojitým řídícím signálem 0...10 V= z regulátoru. Úhel otáčení je úměrný řídícímu signálu. Pomocí "Uo" na potenciometru lze nastavit počáteční necitlivost 0...5 V a společně s potenciometrem "ΔU" lze nastavit i pracovní rozsah 2...30 V.



Y_s Úhel natočení (100% = úhel natočení 90°)

Y_U Řídící signál

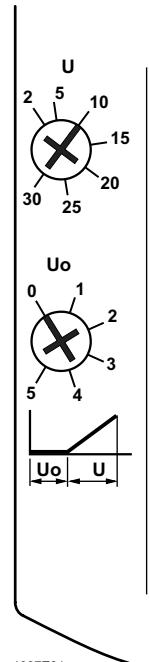
U_o Počáteční necitlivost

ΔU Pracovní rozsah (pro Y_s = 100%)

1) U_o = 0 V, ΔU = 2 V výchozí hodnota = 0 V, min. pracovní rozsah Y_s = 100%

2) U_o = 5 V, ΔU = 30 V max. pracovní rozsah = 5 V, max. pracovní rozsah Y_s = 100 %

3) U_o = 0 V, ΔU = 10 V nastavení od výrobce



4637Z01

Příklad

Řídící signál
2V...10V =

Vzorec

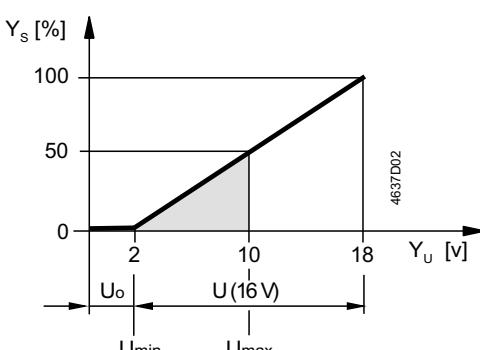
Řídícím signálem U_{min} = 2V do U_{max} = 10 V otvírejte servopohon od 0%...50% (=45°).

Výpočet hodnoty ΔU:

$$\Delta U = \frac{\text{Jmenovitý úhel otáčení v \% (U}_{\max} - U_{\min})}{\text{Pracovní úhel otáčení v \%}} = \frac{100 \cdot (10 - 2)}{50} = 16 \text{ V}$$

Nastavení
potenciometrem

$$U_o = 2 \text{ V} ; \Delta U = 16 \text{ V}$$

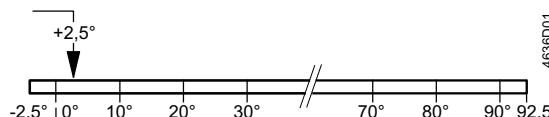


U_{min} = min. řídící signál (počáteční necitlivost)
U_{max} = max. řídící signál (Koncová poloha)

Nastavitelné pomocné spínače
(jen u vybraných typů servopohonů)

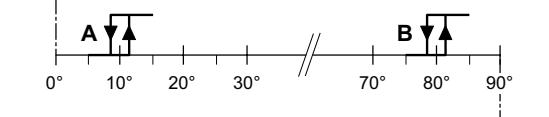
Nákres ukazuje možnosti nastavení spínacích mezí pomocných spínačů A a B vůči úhlu natočení.

Montážní poloha osové objímky / indikátoru polohy

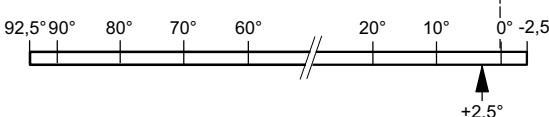


Stupnice servopohonu: ve směru otáčení hod. ručiček

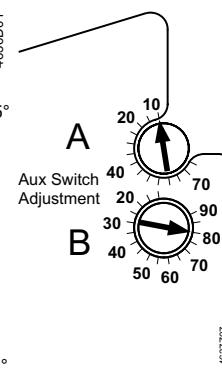
Nastavovací krok: 5 °
Spínací hystereze: 2 °
Rozsahy nastavení pro spínače A a B



Stupnice servopohonu: proti směru otáčení hod. ručiček



Nastavovací poloha pro osovou objímkou / indikátor polohy



Poznámka

Nastavovací točítka pomocných spínačů se otáčejí společně se servopohonem. Jejich stupnice proto platí pouze je-li servopohon v nulové poloze (směr pohybu hodinových ručiček).

Mechanické řešení

Základní součásti

Kryt

Robustní, lehký celokovový kryt z hliníku litého pod tlakem zaručuje dlouhou životnost servopohonu i v extrémních provozních podmírkách.

Převodovové ústrojí

Bezúdržbové, nehlučné převody s ochranou proti přetížení a zablokování po celou dobu životnosti servopohonu.

Nastavení servopohonu od výrobce

Servopohon je výrobcem nastaven na + 2,5°, což zajišťuje dobrou těsnost vzduchotechnických klapek.

Ruční nastavení

Servopohon může být ručně nastaven po stisku tlačítka "PUSH".

Samostředící osová objímka

Servopohon se napojuje k osám různých průměrů a tvarů (čtvercová, kulatá) pomocí jediného šroubu díky patentovanému řešení objímky.

Podle montážní délky osy klapky vložte osovou objímkou do drážkovaného otvoru v těle servopohonu. Je-li osa klapky krátká, umísťuje se objímka na stranu ke vzduchotechnickému potrubí. Spojka osové objímky a držák osy jsou spojeny dvoustranným převodovým ústrojím.

Mechanické omezení úhlu natočení

Úhel natočení klapky lze v rozmezí 0...90° omezit v krocích po 5°.

Nastavení směru otáčivého pohybu

Pro nastavení požadovaného směru otáčení servopohonu slouží přepínač směru otáčivého pohybu na čelní straně servopohonu.

Montážní třmen

Montážní třmen se středícím čepem slouží k upevnění servopohonu a k zachycení krouticího momentu.

Elektrické připojení

Všechny servopohony jsou dodávány se zapojenými připojovacími kably o délce 0,9 m.

Volitelné součásti

Pomocné spínače

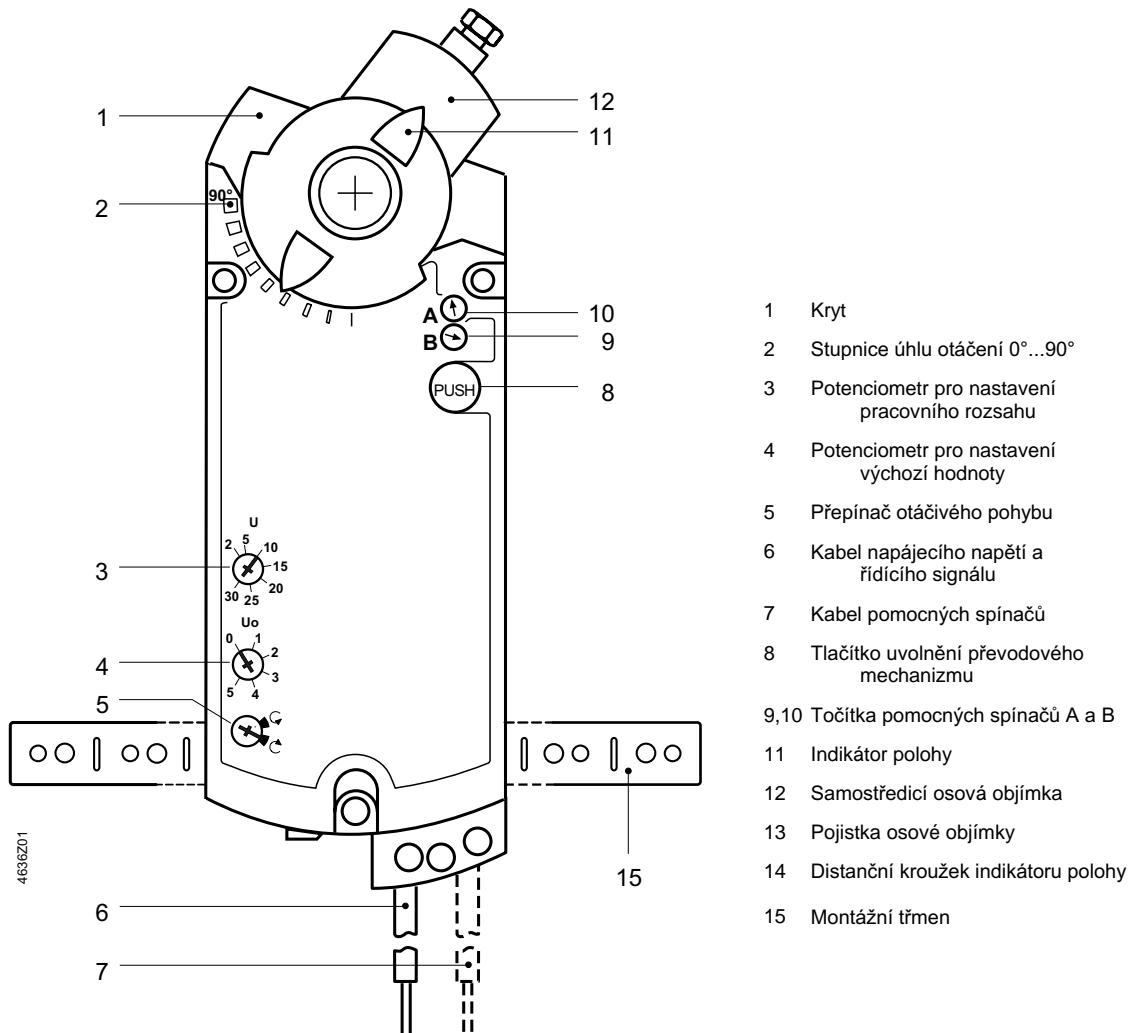
Pro zajištění doplňkových funkcí mohou být na čelní straně servopohonu pod otvorem pro osovou objímkou osazenov ovladače pomocných spínačů A a B.

Potenciometry pro nastavení výchozí hodnoty a pracovního rozsahu

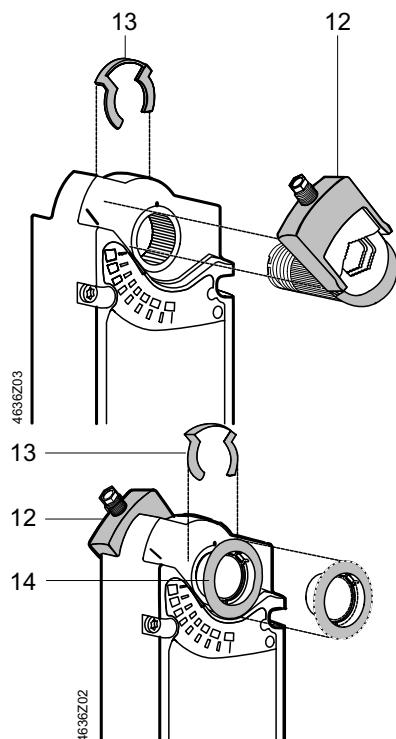
Oba potenciometry pro nastavení provozních funkcí Uo a ΔU jsou přístupné na přední straně servopohonu.

Nastavovací a provozní prvky

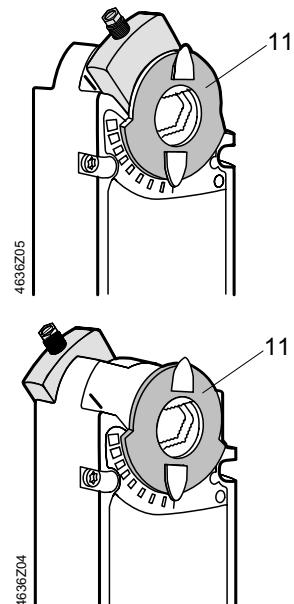
Viz také „Technické řešení“ a „Uvedení do provozu“ v tomto katalogovém listu.



Uspořádání osové objímky při dostatečné délce osy klapky



Uspořádání osové objímky při krátké ose klapky



Projektování



Rozsah použití

Systémové podklady použitého řídicího systému obsahují zpravidla požadavky na projektování. Před montáží, zapojením a uvedením do provozu se s nimi seznamte. Zvláštní pozornost věnujte všem bezpečnostním předpisům a dodržujte bezpečnostní nařízení týkající se řídících signálů 0...10V=.



Tyto servopohony mohou být použity pouze v aplikacích, které jsou uvedeny v systémových podkladech použitého řídicího systému. Navíc musí být splněny požadavky a vlastnosti servopohonu uvedené na titulní straně tohoto katalogového listu (tučným písmem) a v kapitolách „Použití“, „Projektování“ a „Technické parametry“.

Všechny odstavce označené tímto výstražným trojúhelníkem obsahují dodatečné bezpečnostní informace a omezení, která musí být za všech okolností dodržena, aby nedošlo ke zranění osob nebo zničení zařízení.



Napájení
24V~

Tyto servopohony smí být použity pouze ve spojení s **bezpečným malým napětím** (SELV/PELV) v souladu s EN 60 730.



Pomocné spínače
A, B

Pro pomocné spínače A a B použijte **bud' jen síťové nebo jen malé napětí**. Nepoužívejte obě napětí současně! Připojení různých fází je možné.



Pozor

Elektrické paralelní spojení servopohonů

Neotvírejte servopohon!

Elektrické paralelní spojení servopohonů stejného typu je přípustné, pokud je napájecí napětí v požadované toleranci. Je ale nutné počítat i s poklesem napětí na přívodních vodičích. Na výstup regulátoru L&G 0...10V můžete napojit nejvýše 10 servopohonů.

Upozornění

Počet servopohonů

Servopohony nespojujte mechanicky.

Počet použitých servopohonů závisí na několika činitelích. Poté co se od výrobce klapky dozvítě činitel krouticího momentu pro danou řadu klapek (Nm/m^2) a určíte požadovanou plochu klapky, vypočítejte kroutící moment dané klapky podle následujícího vzorce:

Celkový kroutící moment = činitel krouticího momentu x plocha klapky

Celkové množství použitých servopohonů pak vypočítáte podle vzorce:

$$\text{Počet servopohonů} = \frac{\text{Celkový požadovaný moment}}{\text{BF}^1 \times \text{moment servopohonu}}$$

¹ BF - bezpečnostní faktor, který by měl být započítán pro eliminaci nepředpovídatelných vlivů, jako např. stárnutí klapky atd. Doporučený bezpečnostní faktor je 0,80.

Vzorec

Návrh transformátorů
24V~

- Používejte bezpečné oddělovací transformátory s dvojitou izolací v souladu s EN 60 742; transformátory musí být určeny pro trvalý provoz.
- Dodržte i bezpečnostní předpisy a nařízení týkající se dimenzování a ochrany transformátorů platná v České republice.
- Výkon transformátoru určete sečtením příkonů všech použitých servopohonů ve VA.

Zapojení a uvedení do provozu

Viz „Uvedení do provozu“ a „Elektrické schema“ v tomto katalogovém listu a příslušný projekt VZT zařízení.

Nastavení

Hodnoty pro počáteční necitlivost (ΔU) a pracovní rozsah (U_0) musí být nastaveny podle příslušného projektu.

Montáž

Montážní pokyny	Veškeré pokyny a kroky pro správnou přípravu a montáž servopohonu jsou uvedeny v dokumentu Montážní pokyny M4626 dodaném se servopohonem. Osová objímka ani ostatní jednotlivé části nejsou dodávány ve smontovaném stavu, protože jejich montáž závisí délce osy klapky. Viz také „Mechanické řešení“ v tomto katalogovém listu.
Montážní třmen	Jestliže montujete servopohon přímo na osu klapky, je nutné použít montážní třmen. Je nutné dbát na to, aby spojení jeho středicího čepu s tělem servopohonu bylo dostatečné a zaručené.
Osa klapky	Informace o minimální délce a průměru osy klapky jsou uvedeny v „Technických parametrech“.
Montážní poloha	Montážní polohu zvolte tak, aby byly snadno přístupné kabely i nastavovací prvky. Viz též „Rozměrový náčrtek“.
Nastavení od výrobce	Servopohon je výrobcem nastaven na $+2,5^\circ$, což zajišťuje dobrou těsnost vzduchotechnických klapek.
Ruční nastavení	Pro zajištění dobré těsnosti klapek a přesné spínací polohy spínačů A a B může být servopohon osazen osovou objímkou a indikátorem polohy pouze v souladu s montážními pokyny.
Mechanické omezení úhlu natočení	V případě potřeby můžete mechanicky omezit úhel natočení klapky po 5° krocích v celém rozsahu pouhým nastavením polohy osové objímky.
Montážní sady pro převod na lineární zdvih	Montážní sady pro stěnu a kanály popsáne v „Přehledu typů“, které se používají pro převod otáčivého pohybu na lineární zdvih, se montují podle samostatného montážního návodu.

Uvedení do provozu

Podklady	Veškeré pokyny potřebné k uvedení do provozu jsou obsaženy v: <ul style="list-style-type: none">Tomto katalogovém listu (4635)Montážním návodu M4613Projektu
Výchozí podmínky	Zkontrolujte, zda jsou splněny podmínky uvedené v „Technických parametrech“.
Mechanická kontrola	<ul style="list-style-type: none">Ověřte správnost montáže a ujistěte se, že jsou splněny i specifické požadavky na zařízení. Ujistěte se, že klapky jsou v poloze „zavřeno“ skutečně těsně uzavřeny.Zkontrolujte upevnění a fixaci servopohonu z hlediska vyvozovaného krouticího momentu.Zkontrolujte smysl otáčení: klapky mohou být ručně nastaveny po stisku tlačítka „PUSH“.Zkontrolujte zapojení kabelů podle schematu.Napájecí napětí 24V~ (SELV/PELV) musí být v povolených mezích.Kontrola funkčnosti:<ul style="list-style-type: none">Po přiložení řídícího signálu 0...10V= se musí servopohon otáčet z polohy 0° do polohy 90° (resp. nastavené koncové polohy).Směr otáčení klapky se musí shodovat s nastavením na servopohonu.Po přerušení napájecího napětí se servopohon zastaví.Po přerušení řídícího signálu, ale za přítomnosti napájecího napětí, se servopohon vrátí do polohy „0°“.Zkontrolujte změnu výstupní napětí 0...10V= pro dálkové měření polohy při otáčení servopohonu mezi „0°“ až „90°“.Zkontrolujte spínání pomocných spínačů „A“ a „B“ v nastavených polohách.
Elektrická kontrola	

Nastavení přepínače
smyslu otáčení od
výrobce

Přepínač je nastaven do polohy otáčení "ve směru hodinových ručiček".

Nastavení pomocných
spínačů A a B od
výrobce (viz.
, „Technické řešení“)

Pomocné spínače jsou výrobcem nastaveny na sepnutí při:

Spínač A: úhlu natočení 5°
Spínač B: úhlu natočení 85°

Pro změnu nastavení těchto mezí použijte šroubovák a nastavovací prvky na těle servopohonu.

Upozornění

Výrobcem nastavená
provozní funkce

Nastavení provádějte pouze při poloze servopohonu v „0°“. (Nastavovací prvky se otáčí společně se servopohonem a v jiné poloze nejsou stupnice platné).

Potenciometry používané pro nastavení výchozí hodnoty a pracovního rozsahu jsou výrobcem nastaveny na tyto hodnoty:

Výchozí hodnota "Uo" = 0 V ; Pracovní rozsah "ΔU" = 10 V
Požadovaná hodnota může být nastavena šroubovákem podle instrukcí v "Technickém řešení".

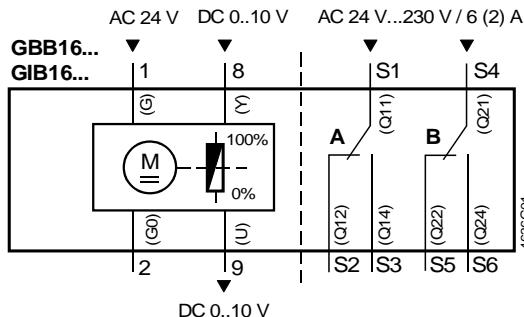
Technické parametry

	Napájení 24V~	
	Napájecí napětí	24V~ ± 20%
	Bezpečné malé napětí (SELV/PELV) v souladu s	EN 60 730
	Požadavky na ext. bezpečný oddělovací transformátor (trvalý provoz) dle	EN 60 742
	Pojistky na přívodu, externí	max. 10A
	Kmitočet sítě	50 / 60 Hz
	Příkon: v pohybu	6 VA / 4 W
	v klidu	2,5 VA / 2 W
Vstup řídícího signálu	Vstupní napětí (vodiče 8-2)	0...10 V=
	napětí	Max. přípustné vstupní 35 V=
	Pásмо necitlivosti (pro nenastavitelné provedení)	Vstupní odpor > 100 kΩ 200 mV
Provozní funkce pouze pro GIB163.1E a GIB164.1E	Počáteční necitlivost Uo (nastavitelná potenciometrem)	0...5 V=
	Pracovní rozsah ΔU pro Ys = 100% (nastavitelný potenciometrem)	2...30 V=
	Pásmo necitlivosti (pro nastavitelné provedení)	2% ΔU
Výstupní signál pro indikaci polohy	Výstupní signál (vodiče 9-2)	
	Výstupní napětí (pro Ys = 0...100%)	0...10 V=
	Max. výstupní proud	± 1 mA =
	Ochrana proti nesprávnému připojení	max. 24V ~
Pomocné spínače Pouze u GIB164.1E a GIB166.1E	Zatížitelnost kontaktů	6A ohm., 2A ind.
	Životnost:	10 ⁴ sepnutí
		5 x 10 ⁴ sepnutí
		10 ⁶ sepnutí
	Napětí	24...230V~
	Elektrická pevnost pomocného spínače ke krytu	4 kV~
	Rozsah nastavení pomocných kontaktů	5° ... 85°
	Nastavovací krok	5°
	Spínací hystereze	2°
	Nastavení od výrobce:	
		Spínač A 5°
		Spínač B 85°
Připojovací kabely	Kabel napájecího napětí a signálu (vodiče 1-2-8-9)	4 x 0,75 mm ²
	Kabel k pomocným spínačům (vodiče S1...S6)	6 x 0,75 mm ²
	Přípustná délka signálového vodiče	300 m
Mechanické parametry	Jmenovitý kroutící moment	35 Nm
	Minimální přídržný kroutící moment (s napájecím napětím)	> 35 Nm
	Minimální přídržný kroutící moment (bez napájecího napětí)	> 6 Nm
	Maximální kroutící moment	< 50 Nm
	Jmenovitý úhel otáčení (s ukazatelem polohy)	90°

	Maximální úhel otáčení (mechanicky omezený)	95°
	Přestavná doba do jmenovitého úhlu 90° (motorový pohon)	150 s
	Smysl otáčení (je určen přepínačem pohybu)	vlevo / vpravo
	Mechanická životnost	10 ⁵ cyklů
	Rozměry osy klapky	
	válcová	8...25,6 mm
	čtvercová	6...18 mm
	min. délka	20 mm
	Max. tvrdost osy	< 400 HV
	Rozměry servopohonu	viz „Rozměry“
	Hmotnost	2 kg
Prostředí		
	Skladování	IEC 721-3-2
	Klimatické podmínky	Třída 2K3
	Teplota	-32...+70 °C
	Vlhkost	< 95% rel.vlhk.
		Mechanické podmínky
		Třída 2M2
	Provoz	IEC 721-3-3
	Klimatické podmínky	Třída 3K5
	Teplota	-32...+55 °C
	Vlhkost (nekondenzující)	< 95% rel.vlhk.
Stupeň krytí	Stupeň krytí podle EN 60 529	IP 54
CE - normy	V souladu s nařízeními vydanými Evropskou Unií	
	Elektromagnetická kompatibilita (EMC)	89/336/EEC
	Předpisy pro malé napětí	73/23/EEC
Normy výrobku	Automatická elektrická regulační a řídící zařízení pro domácí použití a jiné aplikace (Typ 1)	EN 60 730
Elektromagnetická kompatibilita	Úroveň vyzářování	EN 50 081-1
	Odolnost proti rušení	EN 50 082-2

Elektrické schema

Schema
GIB161.1E
Servopohonu
GIB166.1E
GIB163.1E
GIB164.1E



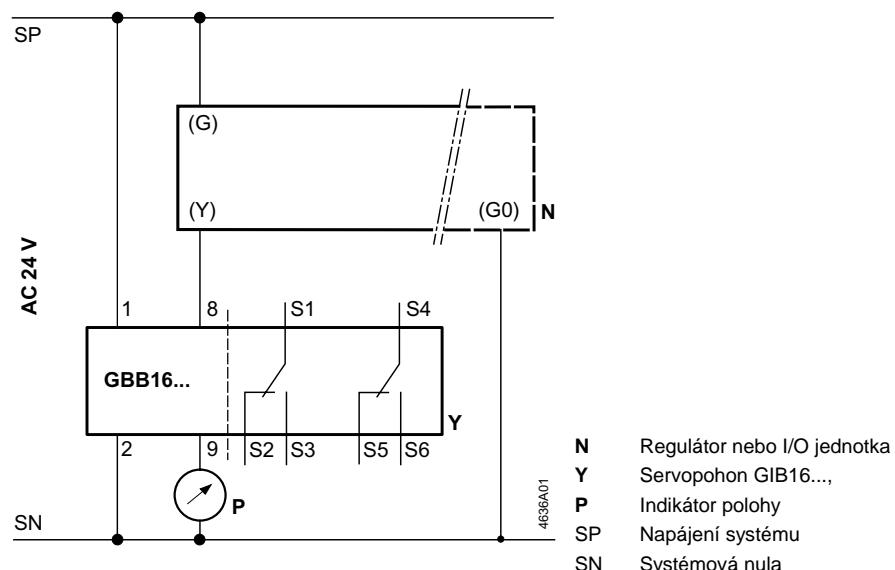
Značení kabelů

Veškeré vodiče jsou barevně odlišeny a označeny.

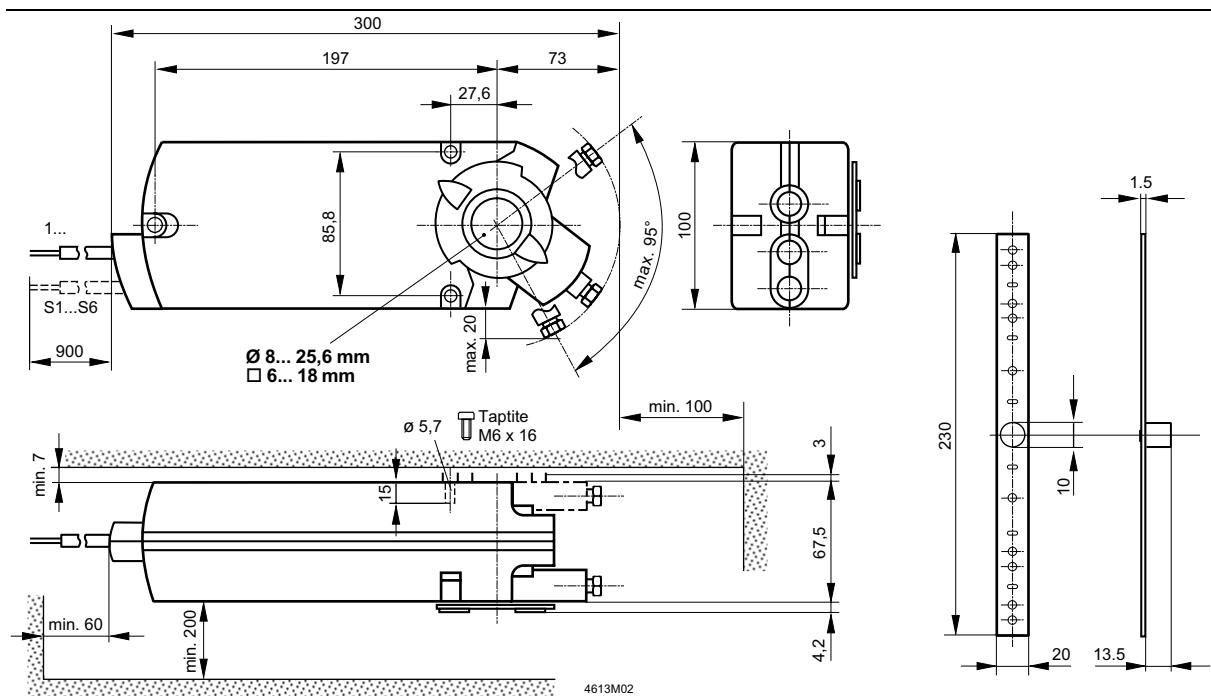
Připojovací kabel	Označení vodiče	Popis	Barva	Označení svorek LG
Pohony 24V-	1 2 8 9	Napájení 24V~ Systémová nula Řídící signál 0...10 V= Indikátor polohy 0...10 V =	červená černá šedá růžová	G G0 Y U
Pomocné spínače	S1 S2 S3 S4 S5 S6	Spínač A vstup Spínač A normálně sepnutý Spínač A normálně rozepnutý Spínač B vstup Spínač B normálně sepnutý Spínač B normálně rozepnutý	šedá / červená šedá / modrá šedá / růžová černá / červená černá / modrá černá / růžová	Q11 Q12 Q14 Q21 Q22 Q24

Schema připojení

GIB161.1E
GIB166.1E
GIB163.1E
GIB164.1E



Rozměry



Rozměry jsou uvedeny v mm.